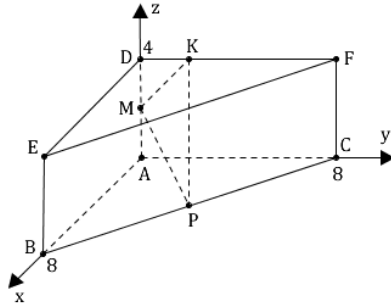


Abitur 2014 Mathematik Geometrie V

Die Abbildung zeigt ein gerades Prisma $ABCDEF$ mit $A(0|0|0)$, $B(8|0|0)$, $C(0|8|0)$ und $D(0|0|4)$.



Teilaufgabe Teil A 1a (2 BE)

Bestimmen Sie den Abstand der Eckpunkte B und F .

Teilaufgabe Teil A 1b (3 BE)

Die Punkte M und P sind die Mittelpunkte der Kanten $[AD]$ bzw. $[BC]$. Der Punkt $K(0|y_K|4)$ liegt auf der Kante $[DF]$. Bestimmen Sie y_K so, dass das Dreieck KMP in M rechtwinklig ist.

Gegeben ist die Ebene $E: 3x_2 + 4x_3 = 5$.

Teilaufgabe Teil A 2a (1 BE)

Beschreiben Sie die besondere Lage von E im Koordinatensystem.

Teilaufgabe Teil A 2b (4 BE)

Untersuchen Sie rechnerisch, ob die Kugel mit Mittelpunkt $Z(1|6|3)$ und Radius 7 die Ebene E schneidet.

In einem kartesischen Koordinatensystem legen die Punkte $A(4|0|0)$, $B(0|4|0)$ und $C(0|0|4)$ das Dreieck ABC fest, das in der Ebene $E: x_1 + x_2 + x_3 = 4$ liegt.

Teilaufgabe Teil B a (3 BE)

Bestimmen Sie den Flächeninhalt des Dreiecks ABC .

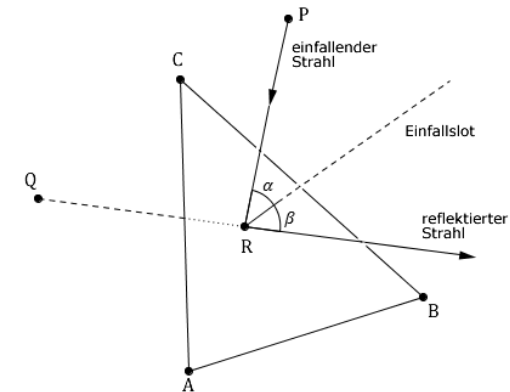
Das Dreieck ABC stellt modellhaft einen Spiegel dar. Der Punkt $P(2|2|3)$ gibt im Modell die Position einer Lichtquelle an, von der ein Lichtstrahl ausgeht. Die Richtung dieses Lichtstrahls wird im Modell durch den Vektor $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}$ beschrieben.

Teilaufgabe Teil B b (5 BE)

Geben Sie eine Gleichung der Geraden g an, entlang derer der Lichtstrahl im Modell verläuft. Bestimmen Sie die Koordinaten des Punkts R , in dem g die Ebene E schneidet, und begründen Sie, dass der Lichtstrahl auf dem dreieckigen Spiegel auftrifft.

(zur Kontrolle: $R(1,5|1,5|1)$)

Der einfallende Lichtstrahl wird in demjenigen Punkt des Spiegels reflektiert, der im Modell durch den Punkt R dargestellt wird. Der reflektierte Lichtstrahl geht für einen Beobachter scheinbar von einer Lichtquelle aus, deren Position im Modell durch den Punkt $Q(0|0|1)$ beschrieben wird (vgl. Abbildung).



Teilaufgabe Teil B c (3 BE)

Zeigen Sie, dass die Punkte P und Q bezüglich der Ebene E symmetrisch sind.

Das Lot zur Ebene E im Punkt R wird als Einfallslot bezeichnet.

Teilaufgabe Teil B d (5 BE)

Die beiden Geraden, entlang derer der einfallende und der reflektierte Lichtstrahl im Modell verlaufen, liegen in einer Ebene F . Ermitteln Sie eine Gleichung von F in Normalenform. Weisen Sie nach, dass das Einfallslot ebenfalls in der Ebene F liegt.

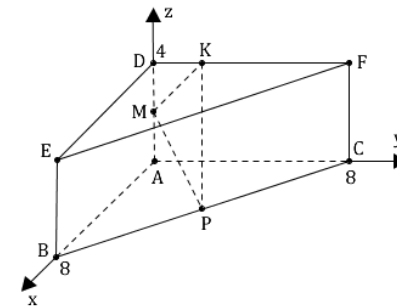
(mögliches Teilergebnis: $F : x_1 - x_2 = 0$)

Teilaufgabe Teil B e (4 BE)

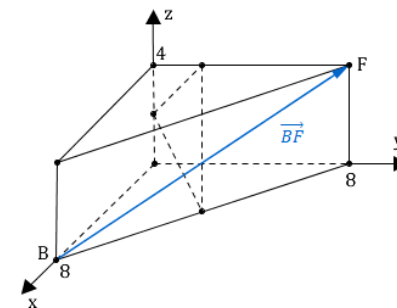
Zeigen Sie, dass die Größe des Winkels β zwischen reflektiertem Lichtstrahl und Einfallslot mit der Größe des Winkels α zwischen einfallendem Lichtstrahl und Einfallslot übereinstimmt.

Lösung**Teilaufgabe Teil A 1a** (2 BE)

Die Abbildung zeigt ein gerades Prisma $ABCDEF$ mit $A(0|0|0)$, $B(8|0|0)$, $C(0|8|0)$ und $D(0|0|4)$.



Bestimmen Sie den Abstand der Eckpunkte B und F .

Lösung zu Teilaufgabe Teil A 1a**Länge eines Vektors**

Erläuterung: *Punktkoordinaten*

Die Koordinaten des Punktes F können direkt aus der Abbildung abgelesen werden.

$$B(8|0|0), F(0|8|4)$$

$$\overrightarrow{BF} = \vec{F} - \vec{B} = \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 8 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Erläuterung: *Betrag eines Vektors*

Die Länge (bzw. der Betrag) $|\vec{a}|$ eines Vektors $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ ist gegeben durch:

$$|\vec{a}| = \left| \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}^2} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

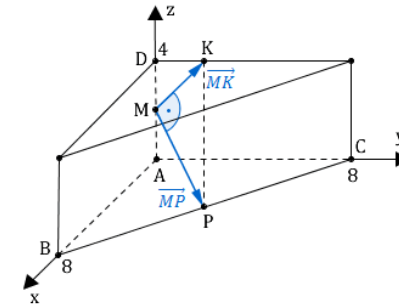
$$|\overrightarrow{BF}| = \left| \begin{pmatrix} -8 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{(-8)^2 + 8^2 + 4^2} = 12$$

Teilaufgabe Teil A 1b (3 BE)

Die Punkte M und P sind die Mittelpunkte der Kanten $[AD]$ bzw. $[BC]$.
Der Punkt K $(0|y_K|4)$ liegt auf der Kante $[DF]$. Bestimmen Sie y_K so, dass das Dreieck KMP in M rechtwinklig ist.

Lösung zu Teilaufgabe Teil A 1b

Mittelpunkt einer Strecke



$$A(0|0|0), D(0|0|4) \\ B(8|0|0), C(0|8|0)$$

Erläuterung: *Mittelpunkt einer Strecke*

Die Formel für die Berechnung des Mittelpunktes M zwischen zwei Punkten A und B lautet:

$$\vec{M} = \frac{1}{2} \cdot (\vec{A} + \vec{B})$$

$$\vec{M} = \frac{1}{2} \cdot [\vec{A} + \vec{D}] = \frac{1}{2} \cdot \left[\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M(0|0|2)$$

$$\vec{P} = \frac{1}{2} \cdot [\vec{B} + \vec{C}] = \frac{1}{2} \cdot \left[\begin{pmatrix} 8 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ 0 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 8 \\ 8 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow P(4|4|0)$$

Skalarprodukt

$$\overrightarrow{MK} = \vec{K} - \vec{M} = \begin{pmatrix} 0 \\ y_K \\ 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ y_K \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{MP} = \vec{P} - \vec{M} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{MK} \circ \overrightarrow{MP} = \begin{pmatrix} 0 \\ y_K \\ 2 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ -2 \end{pmatrix} = 0 + 4y_K - 4$$

Erläuterung: *Skalarprodukt, Senkrechte Vektoren*

Das Skalarprodukt zweier Vektoren, die senkrecht zueinander stehen, ist gleich Null.

Wenn das Dreieck KMP in M rechtwinklig sein soll, dann müssen die Vektoren \overrightarrow{MK} und \overrightarrow{MP} senkrecht aufeinander stehen.

Es soll gelten: $\overrightarrow{MK} \circ \overrightarrow{MP} = 0$

$$4y_K - 4 = 0$$

$$\Rightarrow y_K = 1$$

Teilaufgabe Teil A 2a (1 BE)

Gegeben ist die Ebene $E : 3x_2 + 4x_3 = 5$.

Beschreiben Sie die besondere Lage von E im Koordinatensystem.

Lösung zu Teilaufgabe Teil A 2a

Besondere Lage im Koordinatensystem

$$\vec{n}_E = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

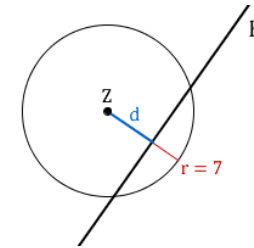
Die Ebene E ist parallel zur x_1 -Achse, da die x_1 -Koordinate des Normalenvektors Null ist.

Teilaufgabe Teil A 2b (4 BE)

Untersuchen Sie rechnerisch, ob die Kugel mit Mittelpunkt $Z(1|6|3)$ und Radius 7 die Ebene E schneidet.

Lösung zu Teilaufgabe Teil A 2b

Abstand Punkt - Ebene



$$Z(1|6|3)$$

$$E : 3x_2 + 4x_3 = 5$$

$$\vec{n}_E = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} \quad \text{Normalenvektor der Ebene}$$

Betrag des Normalenvektors bestimmen:

Erläuterung: *Betrag eines Vektors*

Die Länge (bzw. der Betrag) $|\vec{a}|$ eines Vektors $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ ist gegeben durch:

$$|\vec{a}| = \left| \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}^2} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

$$|\vec{n}_E| = \left| \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{0 + 3^2 + 4^2} = 5$$

Hesse-Normalenform E^{HNF} der Ebene aufstellen:

Erläuterung: *Hesse-Normalenform der Ebene*

Die Hesse-Normalenform E^{HNF} einer Ebene E entsteht durch Teilung der Normalenform der Ebene E mit dem Betrag des Normalenvektors $|\vec{n}_E|$.

Beispiel:

$$E : x_1 + 2x_2 + 2x_3 - 4 = 0$$

$$\vec{n}_E = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow |\vec{n}_E| = \sqrt{1 + 4 + 4} = 3$$

$$E^{\text{HNF}} : \frac{1}{3} \cdot (x_1 + 2x_2 + 2x_3 - 4) = 0$$

$$E^{\text{HNF}} : \frac{1}{5} (3x_2 + 4x_3 - 5) = 0$$

Abstand bestimmen:

Erläuterung: *Abstand Punkt - Ebene*

Durch Einsetzen der Koordinaten eines Punktes P in die Hesse-Normalenform E^{HNF} der Ebene E (zwischen Betragsstriche), bestimmt man den Abstand $d(P, E)$ des Punktes zur Ebene.

Beispiel:

$$E^{\text{HNF}} : \frac{1}{3} \cdot (x_1 + 2x_2 + 2x_3 - 4) = 0$$

$$P(1|3|-6)$$

$$d(P, E) = \left| \frac{1}{3} \cdot (1 + 2 \cdot 3 + 2 \cdot (-6) - 4) \right| = \left| -\frac{9}{3} \right| = 3$$

$$d = d(Z, E) = \left| \frac{1}{5} (3 \cdot 6 + 4 \cdot 3 - 5) \right| = 5 < r (= 7)$$

Der Abstand des Mittelpunktes Z zur Ebene E ist kleiner als der Radius r der Kugel, also schneiden sich Kugel und Ebene.

Teilaufgabe Teil B a (3 BE)

In einem kartesischen Koordinatensystem legen die Punkte $A(4|0|0)$, $B(0|4|0)$ und $C(0|0|4)$ das Dreieck ABC fest, das in der Ebene $E : x_1 + x_2 + x_3 = 4$ liegt.

Bestimmen Sie den Flächeninhalt des Dreiecks ABC .

Lösung zu Teilaufgabe Teil B a

Flächeninhalt eines Dreiecks

$A(4|0|0)$, $B(0|4|0)$ und $C(0|0|4)$

$$\vec{AB} = \vec{B} - \vec{A} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AC} = \vec{C} - \vec{A} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Flächeninhalt des Dreiecks ABC :

Erläuterung: *Flächeninhalt eines Dreiecks, Vektorprodukt*

Der Flächeninhalt A eines beliebigen Dreiecks ABC ist gegeben durch:

$$A = \frac{1}{2} \left| \vec{AB} \times \vec{AC} \right|$$

Bemerkung:

Die Vektoren \vec{AB} und \vec{AC} stehen repräsentativ für zwei Vektoren aus dem Dreieck ABC , es müssen nicht immer diese verwendet werden.

$$A_{ABC} = \frac{1}{2} \cdot \left| \begin{pmatrix} -4 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} \right|$$

Erläuterung: *Vektorprodukt*

Das Vektorprodukt (Kreuzprodukt) $\vec{a} \times \vec{b}$ zweier Vektoren \vec{a} und \vec{b} ist ein Vektor \vec{n} , der senkrecht auf der von beiden Vektoren aufgespannten Ebene steht.

Für die komponentenweise Berechnung gilt:

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2 \cdot b_3 - a_3 \cdot b_2 \\ a_3 \cdot b_1 - a_1 \cdot b_3 \\ a_1 \cdot b_2 - a_2 \cdot b_1 \end{pmatrix}$$

In diesem Fall ist:

$$\begin{pmatrix} -4 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \cdot 4 - 0 \cdot 0 \\ 0 \cdot (-4) - (-4) \cdot 4 \\ -4 \cdot 0 - 4 \cdot (-4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 16 \\ 16 \\ 16 \end{pmatrix} = 16 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A_{ABC} = \frac{1}{2} \cdot \left| \begin{pmatrix} 16 \\ 16 \\ 16 \end{pmatrix} \right| = \frac{1}{2} \cdot \left| 16 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right| = \frac{1}{2} \cdot 16 \cdot \left| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right|$$

Erläuterung: *Betrag eines Vektors*

Die Länge (bzw. der Betrag) $|\vec{a}|$ eines Vektors $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ ist gegeben durch:

$$|\vec{a}| = \left| \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}^2} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

$$A_{ABC} = 8 \cdot \sqrt{1^2 + 1^2 + 1^2} = 8\sqrt{3}$$

Teilaufgabe Teil B b (5 BE)

Das Dreieck ABC stellt modellhaft einen Spiegel dar. Der Punkt $P(2|2|3)$ gibt im Modell die Position einer Lichtquelle an, von der ein Lichtstrahl ausgeht. Die Richtung dieses

Lichtstrahls wird im Modell durch den Vektor $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}$ beschrieben.

Geben Sie eine Gleichung der Geraden g an, entlang derer der Lichtstrahl im Modell verläuft. Bestimmen Sie die Koordinaten des Punkts R , in dem g die Ebene E schneidet, und begründen Sie, dass der Lichtstrahl auf dem dreieckigen Spiegel auftrifft.

(zur Kontrolle: $R(1,5|1,5|1)$)

Lösung zu Teilaufgabe Teil B b

Geradengleichung aufstellen

$$g: \vec{X} = \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}}_{\vec{p}} + \lambda \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}}_{\vec{v}}$$

Erläuterung: *Geradengleichung*

Eine Gerade g ist durch einen Ortsvektor \vec{p} und einen Richtungsvektor \vec{v} eindeutig bestimmt:

$$g: \vec{X} = \vec{p} + \lambda \cdot \vec{v}, \lambda \in \mathbb{R}$$

Schnitt Ebene und Gerade

$$E: x_1 + x_2 + x_3 = 4$$

Ebene E und Gerade g schneiden: $E \cap g$

Erläuterung: *Schnitt Ebene und Gerade, Einsetzen*

Schneidet eine Gerade $g: \vec{X} = \vec{p} + \lambda \cdot \vec{v}$ eine Ebene E in einem Punkt R , dann erfüllt die Geradengleichung für ein bestimmten Wert von λ (von g) die Normalenform der Ebene E .

Man setzt g in E ein und löst nach λ auf.

$$\begin{aligned} E \cap g: (2 - \lambda) + (2 - \lambda) + (3 - 4\lambda) &= 4 \\ 7 - 6\lambda &= 4 \\ -6\lambda &= -3 \\ \lambda &= \frac{1}{2} \end{aligned}$$

Erläuterung: *Einsetzen*

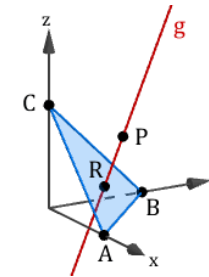
Um den Schnittpunkt zu bestimmen, wird der gefundene λ -Wert in die Geradengleichung eingesetzt.

$$\vec{R} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow R(1,5|1,5|1)$$

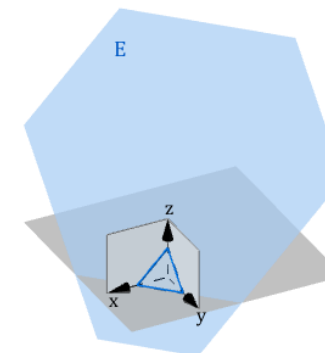
Begründung:

Erläuterung:

Die Eckpunkte A, B und C des Spiegels liegen jeweils auf einer positiven Koordinatenachse. Alle Punkte im Dreieck ABC haben somit nur positive Koordinaten.



Alle Punkte der Ebene E mit nur positiven Koordinaten liegen ausschließlich im Dreieck ABC .

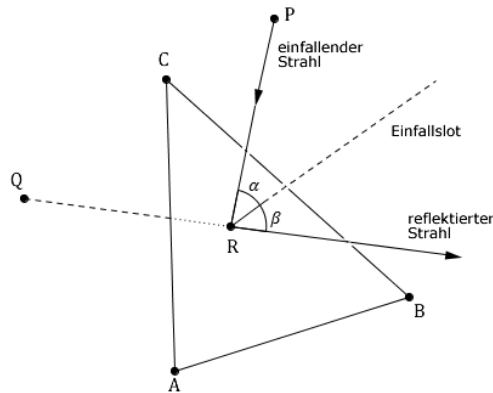


Da R nur positive Koordinaten hat und auf der Ebene E liegt, liegt er auch im Dreieck ABC .

Alle Koordinaten von R sind positiv.

Teilaufgabe Teil B c (3 BE)

Der einfallende Lichtstrahl wird in demjenigen Punkt des Spiegels reflektiert, der im Modell durch den Punkt R dargestellt wird. Der reflektierte Lichtstrahl geht für einen Beobachter scheinbar von einer Lichtquelle aus, deren Position im Modell durch den Punkt $Q(0|0|1)$ beschrieben wird (vgl. Abbildung).



Zeigen Sie, dass die Punkte P und Q bezüglich der Ebene E symmetrisch sind.

Lösung zu Teilaufgabe Teil B c**Mittelpunkt einer Strecke**

$P(2|2|3)$; $Q(0|0|1)$

Mittelpunkt M der Strecke $[PQ]$ bestimmen:

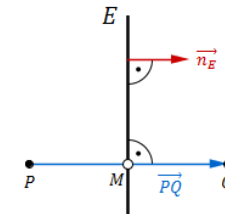
Erläuterung: *Mittelpunkt einer Strecke*

Die Formel für die Berechnung des Mittelpunktes M zwischen zwei Punkten A und B lautet:

$$\vec{M} = \frac{1}{2} \cdot (\vec{A} + \vec{B})$$

$$\vec{M} = \frac{1}{2} [\vec{P} + \vec{Q}] = \frac{1}{2} \left[\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$M(1|1|2)$

Symmetrieebene

$$E : x_1 + x_2 + x_3 = 4 \quad \Rightarrow \quad \vec{n}_E = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{PQ} = \vec{Q} - \vec{P} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\vec{n}_E}$$

Der Vektor \vec{PQ} ist parallel zum Normalenvektor \vec{n}_E der Ebene E , also steht er senkrecht zur Ebene E .

Erläuterung: *Punktkoordinaten, Ebenengleichung*

Liegt ein Punkt P in einer Ebene E , so erfüllen seine Koordinaten die Ebenengleichung.

Beispiel:

$$P(1|0|1) ; E : x_1 - x_2 + x_3 = 2$$

$$1 - 0 + 1 = 2$$

$$2 = 2 \text{ (wahre Aussage)}$$

Da zusätzlich M auf der Ebene E liegt ($1 + 1 + 2 = 4$), sind P und Q bezüglich der Ebene E symmetrisch.

Teilaufgabe Teil B d (5 BE)

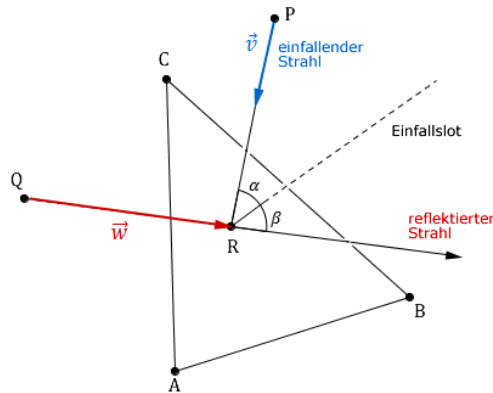
Das Lot zur Ebene E im Punkt R wird als Einfallslot bezeichnet.

Die beiden Geraden, entlang derer der einfallende und der reflektierte Lichtstrahl im Modell verlaufen, liegen in einer Ebene F . Ermitteln Sie eine Gleichung von F in Normalenform. Weisen Sie nach, dass das Einfallslot ebenfalls in der Ebene F liegt.

(mögliches Teilergebnis: $F : x_1 - x_2 = 0$)

Lösung zu Teilaufgabe Teil B d

Ebene aus zwei Geraden



Gegeben:

$$P(2|2|3) ; Q(0|0|1) ; R(1,5|1,5|1)$$

$$E : x_1 + x_2 + x_3 = 4$$

Richtungsvektor des einfallenden Strahls: $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}$ (s. Teil B Teilaufgabe b)

Richtungsvektor des reflektierten Strahls:

$$\vec{w} = \overrightarrow{QR} = \vec{R} - \vec{Q} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Normalenvektor \vec{n}_F der Ebene F bestimmen:

Erläuterung: *Vektorprodukt*

Das Vektorprodukt (Kreuzprodukt) $\vec{a} \times \vec{b}$ zweier Vektoren \vec{a} und \vec{b} ist ein Vektor \vec{n} , der senkrecht auf der von beiden Vektoren aufgespannten Ebene steht.

Für die komponentenweise Berechnung gilt:

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2 \cdot b_3 - a_3 \cdot b_2 \\ a_3 \cdot b_1 - a_1 \cdot b_3 \\ a_1 \cdot b_2 - a_2 \cdot b_1 \end{pmatrix}$$

In diesem Fall ist:

$$\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1) \cdot 0 - (-4) \cdot 1,5 \\ -4 \cdot 1,5 - (-1) \cdot 0 \\ -1 \cdot 1,5 - (-1) \cdot 1,5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -6 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{v} \times \vec{w} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Erläuterung: *Vereinfachen*

Die Länge eines Normalenvektors ist nicht entscheidend für die Ebenengleichung. Der Normalenvektor muss nur senkrecht zur Ebene stehen.

Vereinfachungen durch Ausklammern eines gemeinsamen Faktors bzw. Teilen durch einen Faktor sind erlaubt.

Hier wird der Normalenvektor durch -6 geteilt.

Das erleichtert das Weiterrechnen wesentlich.

$$\vec{n}_F = -\frac{1}{6} \cdot \begin{pmatrix} -6 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Ebenengleichung in Normalenform bestimmen:

Erläuterung: *Normalenform einer Ebene*

Zum Aufstellen der Normalenform einer Ebene werden nur der Normalenvektor und ein Punkt P aus der Ebene (Aufpunkt) benötigt.

$$E : \vec{n}_E \circ \vec{X} = \vec{n}_E \circ \vec{P}$$

Hier (P ist Aufpunkt):

$$F : \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \circ \vec{X} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \circ \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}}_{\vec{P}}$$

$$F : x_1 - x_2 = 2 - 2 + 0$$

$$F : x_1 - x_2 = 0$$

Geradengleichung aufstellen

Geradengleichung des Einfallslotes k :

Erläuterung: *Geradengleichung*

Eine Gerade g ist durch einen Ortsvektor \vec{P} und einen Richtungsvektor \vec{v} eindeutig bestimmt:

$$g : \vec{X} = \vec{P} + \mu \cdot \vec{v} \quad , \mu \in \mathbb{R}$$

In diesem Fall ist der Richtungsvektor des Lotes gleich dem Normalenvektor der Ebene E , da dieser senkrecht auf der Ebene steht.

$$k : \vec{X} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\vec{R}} + \lambda \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\vec{n}_E}$$

Lagebeziehung Gerade - Ebene

Ebene F und Gerade k schneiden: $F \cap k$

Erläuterung: *Einsetzen*

t wird in E eingesetzt und die Gleichung wird nach λ aufgelöst.

$$\begin{aligned} F \cap k : (1,5 + \lambda) - (1,5 + \lambda) &= 0 \\ 1,5 + \lambda - 1,5 - \lambda &= 0 \\ 0 &= 0 \end{aligned}$$

Erläuterung: *Lagebeziehung von Ebene und Gerade*

Mögliche Lagen einer Gerade zu einer Ebene:
enthalten, parallel, Schnitt (Schnittpunkt)

Überprüfung: Ebene und Gerade scheiden.

Möglichkeiten:

Parameter bleibt stehen (z.B. $\lambda = 1$) \Rightarrow **Schnittpunkt**

Parameter fällt weg und die Aussage ist wahr (z.B. $0 = 0$)
 \Rightarrow Gerade ist in der Ebene **enthalten**

Parameter fällt weg und die Aussage ist falsch (z.B. $2 = 1$)
 \Rightarrow Gerade liegt **parallel** zur Ebene

\Rightarrow k ist in F enthalten ($k \subset F$)

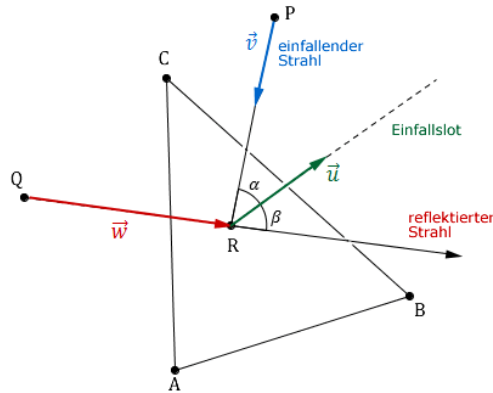
Teilaufgabe Teil B e (4 BE)

Zeigen Sie, dass die Größe des Winkels β zwischen reflektiertem Lichtstrahl und Einfallslot mit der Größe des Winkels α zwischen einfallendem Lichtstrahl und Einfallslot

übereinstimmt.

Lösung zu Teilaufgabe Teil B e

Winkel zwischen zwei Vektoren



Richtungsvektor des einfallenden Strahls: $\vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix}$ (s. Teil B Teilaufgabe b)

Richtungsvektor des reflektierten Strahls: $\vec{w} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix}$ (s. Teil B Teilaufgabe d)

Richtungsvektor des Einfallslot $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ (s. Teil B Teilaufgabe d)

Winkel α und β bestimmen:

Erläuterung: *Skalarprodukt, Winkel zwischen zwei Vektoren*

Aus der allgemeinen Definition des Skalarproduktes zweier Vektoren \vec{a} und \vec{b}

$$\vec{a} \circ \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \underbrace{\cos \angle(\vec{a}, \vec{b})}_{\alpha}$$

folgt für den Winkel α zwischen den beiden Vektoren:

$$\cos \alpha = \frac{\vec{a} \circ \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|}$$

(Formel zur Winkelberechnung zwischen 2 Vektoren)

$$\cos \alpha = \frac{|\vec{v} \circ \vec{u}|}{|\vec{v}| \cdot |\vec{u}|} \quad ; \quad \cos \beta = \frac{|\vec{w} \circ \vec{u}|}{|\vec{w}| \cdot |\vec{u}|}$$

$$\cos \alpha = \frac{\left| \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -4 \end{pmatrix} \right| \cdot \left| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right|} \quad ; \quad \cos \beta = \frac{\left| \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} 1,5 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix} \right| \cdot \left| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right|}$$

Erläuterung:

Die Länge (bzw. der Betrag) $|\vec{a}|$ eines Vektors $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ ist gegeben durch:

$$|\vec{a}| = \left| \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}^2} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

Hier:

$$|\vec{v}| = \sqrt{(-1)^2 + (-1)^2 + (-4)^2} = \sqrt{18}$$

$$|\vec{u}| = \sqrt{1^2 + 1^2 + 1^2} = \sqrt{3}$$

$$|\vec{w}| = \sqrt{(1,5)^2 + (1,5)^2 + 0} = \sqrt{4,5}$$

$$\cos \alpha = \frac{6}{\sqrt{18} \cdot \sqrt{3}} \quad ; \quad \cos \beta = \frac{3}{\sqrt{4,5} \cdot \sqrt{3}}$$

Erläuterung: *Umformung*

$$1) \sqrt{18} = \sqrt{3^2 \cdot 2} = \sqrt{3^2} \cdot \sqrt{2} = 3\sqrt{2}$$

$$2) \sqrt{2} \cdot \sqrt{3} = \sqrt{2 \cdot 3} = \sqrt{6}$$

$$3) \sqrt{\frac{9}{2}} = \frac{\sqrt{9}}{\sqrt{2}} = \frac{3}{\sqrt{2}} = \frac{3}{\sqrt{2}} \cdot \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{2}} = \frac{3\sqrt{2}}{2}$$

$$\cos \alpha = \frac{6}{\sqrt{18} \cdot \sqrt{3}} = \frac{6}{3\sqrt{2} \cdot \sqrt{3}} = \frac{2}{\sqrt{6}}$$

$$\cos \beta = \frac{3}{\sqrt{4,5} \cdot \sqrt{3}} = \frac{3}{\sqrt{\frac{9}{2}} \cdot \sqrt{3}} = \frac{3}{\frac{3}{\sqrt{2}} \cdot \sqrt{3}} = \frac{3}{\frac{3\sqrt{2}}{2} \cdot \sqrt{3}} = \frac{2}{\sqrt{6}}$$

Aus $\cos \alpha = \cos \beta$ folgt $\alpha = \beta$.